

# Gram-Schmidt-ortogonalizáció

2009. május 4.

**1. Tétel.**  $E_n$  valós euklideszi tér tetszőleges  $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r$  lineárisan független vektorrendszeréhez megadható olyan  $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_r$  vektorrendszer, amely ortogonális.

Bizonyítás: Legyen  $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_r\}$  lineárisan független rendszer, tegyük fel, hogy  $r \geq 2$  és  $\mathbf{a}_1 \neq \mathbf{0}$ . Mutatunk egy eljárást az ortogonális vektorrendszer előállítására, ez az ún. Gram-Schmidt-féle ortogonalizáció.

Legyen  $\mathbf{b}_1 = \mathbf{a}_1$ .

Ezután legyen  $\mathbf{b}_2 = \alpha_1 \mathbf{b}_1 + \mathbf{a}_2$ , de úgy, hogy  $\mathbf{b}_1$  és  $\mathbf{b}_2$  ortogonális legyen, azaz  $(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2) = 0$  legyen:

$$0 = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2) = (\mathbf{b}_1, \alpha_1 \mathbf{b}_1 + \mathbf{a}_2) = \alpha_1 \underbrace{(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_1)}_{>0} + (\mathbf{b}_1, \mathbf{a}_2),$$

azaz  $\alpha_1 = -\frac{(\mathbf{b}_1, \mathbf{a}_2)}{(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_1)}$ . Ekkor

$$\mathbf{b}_2 = \mathbf{a}_2 - \frac{(\mathbf{b}_1, \mathbf{a}_2)}{(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_1)} \mathbf{b}_1.$$

Az eljárást hasonlóan folytatva tegyük fel, hogy  $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_l$ -t ( $l < r$ ) már megkaptuk. Ekkor

$$\mathbf{b}_{l+1} := \alpha_1 \mathbf{b}_1 + \alpha_2 \mathbf{b}_2 + \dots + \alpha_l \mathbf{b}_l + \mathbf{a}_{l+1}.$$

$\alpha_i = ?$ , hogy  $(\mathbf{b}_{l+1}, \mathbf{b}_i) = 0$ ,  $i = 1, \dots, l$ . Felírva ismét a skaláris szorzatot:

$$0 = (\mathbf{b}_{l+1}, \mathbf{b}_i) = (\alpha_1 \mathbf{b}_1 + \dots + \alpha_l \mathbf{b}_l + \mathbf{a}_{l+1}, \mathbf{b}_i) = \alpha_i \underbrace{(\mathbf{b}_i, \mathbf{b}_i)}_{>0} + (\mathbf{a}_{l+1}, \mathbf{b}_i),$$

a többi tag értéke a vektorok ortogonalitása miatt 0. Így  $\alpha_i = -\frac{(\mathbf{a}_{l+1}, \mathbf{b}_i)}{(\mathbf{b}_i, \mathbf{b}_i)}$ . Folytatva az eljárást, a

$$\mathbf{b}_{k+1} = \mathbf{a}_{k+1} - \frac{(\mathbf{a}_{k+1}, \mathbf{b}_1)}{(\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_1)} \mathbf{b}_1 - \frac{(\mathbf{a}_{k+1}, \mathbf{b}_2)}{(\mathbf{b}_2, \mathbf{b}_2)} \mathbf{b}_2 - \dots - \frac{(\mathbf{a}_{k+1}, \mathbf{b}_k)}{(\mathbf{b}_k, \mathbf{b}_k)} \mathbf{b}_k,$$

$k = 1, 2, \dots, r - 1$  vektorrendszer ortogonális, és  $\mathbf{b}_1 = \mathbf{a}_1$  kiegészítéssel ortogonális vektorrendszert kapunk.  $\square$

Az előző tétel következménye a következő tétel.

**2. Tétel.** Minden valós euklideszi térnek van ortogonális bázisa. Minden nem nullvektor benne van egy ortogonális bázisban.

**3. Definíció (ortonormált rendszer).** Egy  $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n$  vektorrendszert ortonormált rendszernek nevezünk, ha ortogonális egységvektorokból áll, azaz

$$(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j) = \begin{cases} 1, & \text{ha } i = j; \\ 0, & \text{ha } i \neq j. \end{cases}$$

**4. Tétel.** Valós euklideszi térnek van ortonormált bázisa.

Bizonyítás:  $E_n$ -nek van  $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n$  ortogonális bázisa (2. tétel), ahol  $\mathbf{b}_i \neq \mathbf{0}$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ . Ekkor  $\mathbf{e}_i = \frac{\mathbf{b}_i}{\|\mathbf{b}_i\|}$  választással  $\{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n\}$  ortonormált bázis.  $\square$