

Kétkomponensű részecske rendszerek hiperbolikus hidrodinamikai limesze

Tóth Bálint

BME Matematika Intézet

2005. január 27.

1. Bevezetés

Fizikai környezetünk *mikroszkopikus szinten*, úgymond szemcses szerkezetű: apró komponensekből (molekulákból atomokból) áll, melyek időbeli fejlődését, dinamikáját elemi törvények (pl. a newtoni mechanika törvényei vagy a kvantummechanika törvényei) vezérlik. Ilyen szinten való leírás 10^{26} nagyságrendű csatolt közönséges differenciálegyenlet megoldását feltételezi, ami egyrészt lehetetlen, másrészt tökéletesen fölösleges vállalkozás lenne. Ezzel szemben *makroszkopikus szinten* a fluidumok (légnemű és folyékony, tehát nem szilárd anyagok) dinamikáját néhány csatolt parciális differenciálegyenlet – az Euler egyenletek, vagy disszipatív hatásokat is figyelembe véve, a Navier-Stokes egyenletek – vezérlik. Az első és máig legfontosabb hidrodinamikai egyenletek Euler óta ismertek. Heurisztikus, fenomenológikus levezetésüket minden fizikus negyedéves koráig megtanulja. E differenciálegyenletek *matematikai jelentőségét* mi sem bizonyítja jobban, mint hogy a Navier-Stokes egyenletek pontos matematikai megértése egyike az egymillió dolláros Clay problémáknak.

A hidrodinamikai limeszek problémaköre e dichotómia matematikai feloldásának útja: a mikroszkopikus alapelvekből megfelelő tér-idő átskálázással a dinamika *megmaradó mennyiségeinek*, ú.m. részecskeszám, momentum, energia, lokális sűrűségeire vonatkozó parciális differenciálegyenlet-rendszerek levezetése.

Az alapgondolat a következő: mivel a megmaradó mennyiségek lokális sűrűsége sokkal lassabb ütemben változik (éppen a megmaradás miatt), mint a többi (makroszkopikus szinten irreleváns) változó, két időskála válik

élesen szét. Míg a mikroszkopikus időskálán a sűrűségek lassan változnak, makroszkopikusan elenyészően kis tartományokban gyorsan kialakul a *lokális egyensúly*. Ennek a jelenségnek köszönhető a hidrodinamikai viselkedés: a megmaradó mennyiségek sűrűség mezőinek (makroszkopikus) időbeli változását egy autonóm differenciálegyenlet-rendszer írja le.

Ennek a programnak a matematikailag szigorú megvalósítása roppant nehéz feladat. Komoly eredmények a '80-as évek közepe óta léteznek. A témakör úttörői a 80-as évek közepén többek között Roland L. Dobrusin, Fritz József, Hermann Rost voltak, majd a 80-as évek végétől az S.R.S. Varadhan, H.-T. Yau és a Courant Intézetben körülöttük kialakult kutatócsoport ért el lényeges eredményeket. A problémakör matematikai alapjai ma már a [18], [10], [6] monográfiákból sajtátítható el. Mindmáig csak sztochasztikus (tehát nem a valódi newtoni dinamika által vezérelt) rendszerekre léteznek eredmények.

A 2003. májusi MTA közgyűlés keretében tartott előadásomban két friss eredményt ismertettem az [9] és [22] munkák alapján.

2. Mikroszkopikus modellek

2.1. Állapottér, megmaradó mennyiségek

Jelöljük \mathbb{T}^n -nel a $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ diszkrét tórusz és \mathbb{T} -vel az \mathbb{R}/\mathbb{Z} (folytonos) tóruszt. Legyen Ω egy véges halmaz. Kölcsönható részecske rendszerünk állapottere

$$\Omega^n := \Omega^{\mathbb{T}^n}.$$

melynek elemeit $\underline{\omega} := (\omega_j)_{j \in \mathbb{T}^n}$ -nel jelöljük. Egyszerűség kedvéért csak egész értékű megmaradó mennyiségeket tekintünk: legyen

$$\eta, \zeta : \Omega \rightarrow \mathbb{Z}.$$

Az $\eta_j := \eta(\omega_j)$, $\zeta_j := \zeta(\omega_j)$ egyszerűsített jelölést is használni fogjuk. Dinamikánk úgy lesz definiálva, hogy a $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \eta_j$ és $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \zeta_j$ mennyiségek *megmaradók*.

2.2. Ugrási ráták, infinitezimális generátor, stacionárius mértékek

Legyen π nem elfajult valószínűségi mérték Ω -n. Értelmezzük a

$$G(\tau, \theta) := \log \sum_{\omega \in \Omega} e^{\theta \eta(\omega) + \tau \zeta(\omega)} \pi(\omega), \quad \tau, \theta \in \mathbb{R},$$

momentum generáló függvényt és a

$$\pi_{\theta,\tau}(\omega) := e^{\theta\eta(\omega)+\tau\zeta(\omega)-G(\tau,\theta)}\pi(\omega)$$

exponenciálisan torzított valószínűségi mérték családot Ω -n. Termodinamikai terminusban $G(\tau,\theta)$ *Gibbs féle szabadenergia* és $\pi_{\tau,\theta}$ *Gibbs mérték*. Az előforduló statisztikus fizikai fogalmakat és terminusokat ld. pl. [14]-ben.

Olyan mikroszkopikus dinamikát definiálunk az Ω^n állapotterén, amely megőrzi a $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \eta_j$ és $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \zeta_j$ mennyiségeket, más megmaradó mennyiséggel nem rendelkezik és amelyre a

$$\pi_{\tau,\theta}^n := \prod_{j \in \mathbb{T}^n} \pi_{\tau,\theta}$$

valószínűségi mértékek időben invariánsak.

Külön választjuk a dinamika teljesen aszimmetrikus- és szimmetrikus részét. Ezért két ugrási ráta függvényt éretelmezünk: $r : (S \times S) \times (S \times S) \rightarrow \mathbb{R}_+$, illetve, $s : (S \times S) \times (S \times S) \rightarrow \mathbb{R}_+$ rátákkal definiáljuk a dinamika teljesen aszimmetrikus, illetve, szimmetrikus komponensét. A dinamika $(\omega_j, \omega_{j+1}) \rightarrow (\omega'_j, \omega'_{j+1})$ elemi ugrásainak rátája $\lambda r(\omega_j, \omega_{j+1}; \omega'_j, \omega'_{j+1}) + \kappa s(\omega_j, \omega_{j+1}; \omega'_j, \omega'_{j+1})$, ahol $\lambda, \kappa > 0$ *sebesség* faktorok.

A ráta függvények a következő axiómáknak tesznek eleget:

- (A) *Megmaradási törvények*: Ha $r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) + s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) > 0$, akkor

$$\begin{aligned} \eta(\omega_1) + \eta(\omega_2) &= \eta(\omega'_1) + \eta(\omega'_2), \\ \zeta(\omega_1) + \zeta(\omega_2) &= \zeta(\omega'_1) + \zeta(\omega'_2). \end{aligned}$$

- (B) *Irreducibilitás*: Bármely $K \in [n \min \eta, n \max \eta] \cap \mathbb{Z}$ és $L \in [n \min \zeta, n \max \zeta] \cap \mathbb{Z}$ mellett

$$\Omega_{K,L}^n := \left\{ \underline{\omega} \in \Omega^n : \sum_{j \in \mathbb{T}^n} \eta_j = K, \sum_{j \in \mathbb{T}^n} \zeta_j = L \right\}$$

a dinamika irreducibilis komponense. Azaz: bármely két $\underline{\omega}', \underline{\omega}'' \in \Omega_{K,L}^n$ összeköthető pozitív rátájú ugrásokkal.

- (C) *Az aszimmetrikus rész stacionaritása*:

(C1) Bármely $\omega_1, \omega_2, \omega'_1, \omega'_2 \in \Omega$ -ra

$$\pi(\omega_1)\pi(\omega_2)r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) = \pi(\omega'_2)\pi(\omega'_1)r(\omega'_2, \omega'_1; \omega_2, \omega_1)$$

(C2) Bármely $\omega_1, \omega_2, \omega_3 \in \Omega$ -ra

$$R(\omega_1, \omega_2) + R(\omega_2, \omega_3) + R(\omega_3, \omega_1) = \\ R(\omega_3, \omega_2) + R(\omega_2, \omega_1) + R(\omega_1, \omega_3),$$

ahol

$$R(\omega_1, \omega_2) := \sum_{\omega'_1, \omega'_2 \in \Omega} r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2).$$

(D) *A szimmetrikus rész reverzibilitása:*

(D1) Bármely $\omega_1, \omega_2, \omega'_1, \omega'_2 \in \Omega$ -ra

$$\pi(\omega_1)\pi(\omega_2)s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) = \pi(\omega'_2)\pi(\omega'_1)s(\omega'_2, \omega'_1; \omega_2, \omega_1).$$

(D2) Bármely $\omega_1, \omega_2, \omega'_1, \omega'_2 \in \Omega$ -ra

$$s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) = s(\omega_2, \omega_1; \omega'_2, \omega'_1)$$

Az infinitezimális generátor precíz értelmezéséhez először is értelmezzük a minden $\omega', \omega'' \in \Omega$ és $j \in \mathbb{T}^n$ mellett a $\Theta_j^{\omega'\omega''} : \Omega^n \rightarrow \Omega^n$ leképezéseket a következő képpen:

$$\left(\Theta_j^{\omega'\omega''} \underline{\omega}\right)_i = \begin{cases} \omega' & \text{if } i = j \\ \omega'' & \text{if } i = j + 1 \\ \omega_i & \text{if } i \neq j, j + 1. \end{cases}$$

Értelmezzük az alábbi aszimmetrikus, illetve, a szimmetrikus infinitezimális generátort:

$$L^n f(\underline{\omega}) = \sum_{j \in \mathbb{T}^n} \sum_{\omega', \omega'' \in \Omega} r(\omega_j, \omega_{j+1}; \omega', \omega'') (f(\Theta_j^{\omega'\omega''} \underline{\omega}) - f(\underline{\omega})),$$

illetve,

$$K^n f(\underline{\omega}) = \sum_{j \in \mathbb{T}^n} \sum_{\omega', \omega'' \in \Omega} s(\omega_j, \omega_{j+1}; \omega', \omega'') (f(\Theta_j^{\omega'\omega''} \underline{\omega}) - f(\underline{\omega})).$$

Ezentúl \mathcal{X}_t^n -vel jelöljük az Ω^n állapotterén

$$G^n := nL^n + n^2\sigma(n)K^n \quad (1)$$

infinitezimális generátor által meghatározott Markov folyamatot. Itt $\sigma(n)$ a *makroszkopikus viszkozitást* jelöli. A priori feltesszük, hogy a $\sigma(n) \ll 1$.

Megjegyzések:

- (1) Az (A) és (B) feltételek biztosítják, hogy $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \eta_j$ és $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \zeta_j$ valóban megmaradó mennyiségek és a dinamika más megmaradó mennyiségekkel nem rendelkezik.
- (2) A (C) feltételekből következik, hogy a $\pi_{\tau,\theta}^n$ szorzat mértékek az L^n infinitezimális generátor által meghatározott aszimmetrikus dinamika stationárius mértékei. Ennek bizonyítása a [1], [3], [15], [22] dolgozatok módszereivel történik. Figyeljünk az ω_1, ω_2 és ω'_1, ω'_2 sorrendjére a (C1) feltétel bal- és jobboldalán: ez *nem* részletes egyensúlyi (azaz reverzibilitási) feltétel.
- (3) A (D) feltétel következtében a K^n infinitezimális generátor által meghatározott szimmetrikus dinamika reverzibilis a $\pi_{\tau,\theta}^n$ szorzatmértékre.

A $\pi_{\tau,\theta}^n$ szorzatmértékeket *kanonikus mértékek*nek fogjuk nevezni. Mivel a $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \eta_j$ és $\sum_{j \in \mathbb{T}^n} \zeta_j$ mennyiségeket megtartja a dinamika, e mértékek stationáriusak de nem lehetnek ergodikusak. Értelmezzük $\Omega_{K,L}^n$ -en az alábbi *feltételes* eloszlásokat

$$\pi_{K,L}^n(\underline{\omega}) := \pi_{\tau,\theta}^n(\underline{\omega} \mid \sum_j \eta_j = K, \sum_j \zeta_j = L) = \mathbb{1}\{\underline{\omega} \in \Omega_{K,L}^n\} \frac{\pi_{\tau,\theta}^n(\underline{\omega})}{\pi_{\tau,\theta}^n(\Omega_{K,L}^n)}$$

A (B) irreducibilitási feltétel következtében a $\pi_{K,L}^n(\underline{\omega})$ *mikrokanonikus* eloszlások a dinamika ergodikus mértékei.

2.3. Várható értékek

A $\pi_{\tau,\theta}^n$ kanonikus mértékek szerinti várható értéket, szórásnégyzetet és kovarianciát jelöljük rendre $\mathbf{E}_{\tau,\theta}(\dots)$, $\mathbf{Var}_{\tau,\theta}(\dots)$, $\mathbf{Cov}_{\tau,\theta}(\dots)$ -val.

A megmaradó mennyiségek várható értékei, mint (τ, θ) függvényei

$$v(\tau, \theta) := \mathbf{E}_{\tau,\theta}(\eta) = \sum_{\omega \in \Omega} \eta(\omega) \pi_{\tau,\theta}(\omega) = G_\tau(\tau, \theta),$$

$$u(\tau, \theta) := \mathbf{E}_{\tau,\theta}(\zeta) = \sum_{\omega \in \Omega} \zeta(\omega) \pi_{\tau,\theta}(\omega) = G_\theta(\tau, \theta),$$

Elemi számolás alapján belátható, hogy

$$\begin{pmatrix} v_\tau & v_\theta \\ u_\tau & u_\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} G_{\tau\tau} & G_{\tau\theta} \\ G_{\theta\tau} & G_{\theta\theta} \end{pmatrix} =: G''(\theta, \tau)$$

pontosan a $\mathbf{Cov}_{\tau,\theta}(\eta, \zeta)$ kovariancia mátrixszal egyenlő, ami szigorúan pozitív definit. Következik ebből, hogy a $(\tau, \theta) \mapsto (v(\tau, \theta), u(\tau, \theta))$ leképezés *invertálható*. Jelöljük az inverz leképezést a következő képpen: $(v, u) \mapsto (\tau(v, u), \theta(v, u))$.

Legyen $(v, u) \mapsto S(v, u)$ a szigorúan konvex $(\tau, \theta) \mapsto G(\tau, \theta)$ leképezés konvex konjugáltja (Legendre transzformáltja):

$$S(v, u) := \sup_{\tau, \theta} (v\tau + u\theta - G(\tau, \theta)), \quad (2)$$

és

$$\begin{aligned} \mathcal{D} &:= \{(v, u) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} : S(v, u) < \infty\} \\ &= \text{co}\{(\eta, \zeta) : \pi(\omega) > 0\}, \end{aligned}$$

ahol $\text{co}\{A\}$ az $A \in \mathbb{R}^2$ halmaz konvex burkát jelöli. A \mathcal{D} tartományban a következő inverziós formulák érvényesek:

$$\tau(v, u) = S_v(v, u), \quad \theta(v, u) = S_u(v, u).$$

Valószínűségi terminusban $S(v, u)$ az $(\sum_j \eta_j, \sum_j \zeta_j)$ összegek együttes nagy eltéréseinek ráta függvénye. Termodinamikai terminusban $S(v, u)$ az egyensúlyi termodinamikai entrópiának felel meg.

Legyen

$$\begin{pmatrix} \tau_v & \tau_u \\ \theta_v & \theta_u \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} S_{vv} & S_{vu} \\ S_{uv} & S_{uu} \end{pmatrix} =: S''(v, u).$$

Nyilvánvaló, hogy a $G''(\tau, \theta)$ és $S''(v, u)$ 2×2 -es mátrixok pozitív definiték és egymás inverzei:

$$G''(\tau, \theta)S''(v, u) = I = S''(v, u)G''(\tau, \theta),$$

ahol $(\tau, \theta) = (\tau(v, u), \theta(v, u))$ vagy $(v, u) = (v(\tau, \theta), u(\tau, \theta))$ értendő. Kis lazasággal (ami nem okozhat konfúziót) a következő jelölést fogjuk használni:

$$\pi_{\tau(v,u), \theta(v,u)} =: \pi_{v,u}, \quad \pi_{\tau(v,u), \theta(v,u)}^n =: \pi_{v,u}^n, \quad \mathbf{E}_{\tau(v,u), \theta(v,u)} =: \mathbf{E}_{v,u}, \text{ stb.}$$

A következő általános jelölési konvencióval fogunk élni: ha $\delta : \Omega^m \rightarrow \mathbb{R}$ egy lokális változó (azaz: δ és m rögzített, amint $n \rightarrow \infty$), akkor a $\pi_{v,u}^m$ kanonikus eloszlás szerinti várható értékét a megfelelő nagy görög betűvel jelöljük:

$$\Delta(v, u) := \mathbf{E}_{v,u}(\delta) = \sum_{\omega_1, \dots, \omega_m \in \Omega^m} \delta(\omega_1, \dots, \omega_m) \pi_{v,u}(\omega_1) \cdots \pi_{v,u}(\omega_m).$$

2.4. Fluxusok

Bevezetjük a megmaradó mennyiségek mikroszkopikus fluxusait. Az L^n és K^n infinitezimális generátorok a következő képpen hatnak az η_i és ζ_i változókra:

$$\begin{aligned} L^n \eta_i &= -\psi(\omega_i, \omega_{i+1}) + \psi(\omega_{i-1}, \omega_i) &=: -\psi_i + \psi_{i-1}, \\ L^n \zeta_i &= -\phi(\omega_i, \omega_{i+1}) + \phi(\omega_{i-1}, \omega_i) &=: -\phi_i + \phi_{i-1}, \\ K^n \eta_i &= -\psi^s(\omega_i, \omega_{i+1}) + \psi^s(\omega_{i-1}, \omega_i) &=: -\psi_i^s + \psi_{i-1}^s, \\ K^n \zeta_i &= -\phi^s(\omega_i, \omega_{i+1}) + \phi^s(\omega_{i-1}, \omega_i) &=: -\phi_i^s + \phi_{i-1}^s, \end{aligned}$$

ahol

$$\begin{aligned} \psi(\omega_1, \omega_2) &:= \sum_{\omega'_1, \omega'_2 \in \Omega} r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\eta(\omega'_2) - \eta(\omega_2)) \\ \phi(\omega_1, \omega_2) &:= \sum_{\omega'_1, \omega'_2 \in \Omega} r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\zeta(\omega'_2) - \zeta(\omega_2)) \\ \psi^s(\omega_1, \omega_2) &:= \sum_{\omega'_1, \omega'_2 \in \Omega} s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\eta(\omega'_2) - \eta(\omega_2)) \\ \phi^s(\omega_1, \omega_2) &:= \sum_{\omega'_1, \omega'_2 \in \Omega} s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\zeta(\omega'_2) - \zeta(\omega_2)). \end{aligned}$$

A *makroszkopikus fluxusok* a következők:

$$\begin{aligned} \Psi(v, u) &:= \mathbf{E}_{v,u}(\psi) \\ &= \sum_{\substack{\omega_1, \omega_2, \\ \omega'_1, \omega'_2 \in \Omega}} r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\eta(\omega'_2) - \eta(\omega_2)) \pi_{v,u}(\omega_1) \pi_{v,u}(\omega_2), \\ \Phi(u, v) &:= \mathbf{E}_{v,u}(\phi) \\ &= \sum_{\substack{\omega_1, \omega_2, \\ \omega'_1, \omega'_2 \in \Omega}} r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) (\zeta(\omega'_2) - \zeta(\omega_2)) \pi_{v,u}(\omega_1) \pi_{v,u}(\omega_2). \end{aligned}$$

Ezek sima, reguláris függvényei a $(v, u) \in \mathcal{D}$ változóknak. A K^n infinitezimális generátor reverzibilitása miatt bármely $(v, u) \in \mathcal{D}$ mellett

$$\mathbf{E}_{v,u}(\psi^s) = 0 = \mathbf{E}_{v,u}(\phi^s).$$

3. Hidrodinamikai limesz

3.1. Az Euler egyenlet

Tömörség kedvéért a következő *vektoriális jelölést* fogjuk használni:

$$\mathbf{u} := \begin{pmatrix} v \\ u \end{pmatrix} \in \mathcal{D}, \quad \Phi := \begin{pmatrix} \Psi \\ \Phi \end{pmatrix} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^2,$$

$$\nabla := \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial v} & \frac{\partial}{\partial u} \end{pmatrix}, \quad \nabla^2 := \begin{pmatrix} \frac{\partial^2}{\partial v^2} & \frac{\partial^2}{\partial v \partial u} \\ \frac{\partial^2}{\partial v \partial u} & \frac{\partial^2}{\partial u^2} \end{pmatrix}$$

Az explicit módon kiírt és a tömör, vektoriális jelölést olykor felváltva használjuk.

Adott $\mathbb{T} \ni x \mapsto \mathbf{u}_0(x) \in \mathcal{D}$ kezdeti feltétellel tekintsük a következő Cauchy problémát

$$\partial_t \mathbf{u} + \partial_x \Phi(\mathbf{u}) = 0, \tag{3}$$

$$\mathbf{u}(0, x) = \mathbf{u}_0(x). \tag{4}$$

A (3) parciális differenciálegyenlet-rendszert a problémánk *Euler egyenletének* nevezzük. A (3) rendszer *hiperbolikus megmaradási törvények rendszere*. A hiperbolikusság a 4. fejezetbeli 1. Tételből következik. A hiperbolikus megmaradási törvények közismerten nagyon nehezen kezelhető parciális differenciálegyenletek. ezekre vonatkozó elmélet a [2], [4], [17] monográfiákban található meg. Tény az, hogy bármilyen sima \mathbf{u}_0 kezdeti feltételből is indítjuk a rendszert, léteznek $0 < T_1 < T_2 < \infty$ időpontok, úgy, hogy

- (1) $t \in [0, T_1)$ időintervallumban a (3)+(4) Cauchy problémának klasszikus, sima megoldása van,

(2) $t > T_2$ -re a problémának nincsen folytonos megoldása: szakadások, úgynevezett *lökéshullámok* alakulnak ki. Ekkor a (3) parciális differenciálegyenlet-rendszer klasszikusan nem értelmezhető.

Gyenge, disztribúció értelemben vett megoldásokat kell tekinteni: a $\mathbb{R}_+ \times \mathbb{T} \ni (t, x) \mapsto \mathbf{u}(t, x) \in \mathcal{D}$ függvényt, mely rögzített $t \in \mathbb{R}_+$ mellett x -ben *korlátos változású*, a (3) rendszer *gyenge megoldásának* nevezzük, ha bármely $\varphi : \mathbb{R}_+ \times \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{R}^2$ kompakt tartójú teszt-függvény esetén

$$\int_0^\infty \int_{\mathbb{T}} (\partial_t \varphi(t, x) \cdot \mathbf{u}(t, x) + \partial_x \varphi(t, x) \cdot \mathbf{u}(t, x)) \, dx \, dt + \int_{\mathbb{T}} \varphi(0, x) \cdot \mathbf{u}_0(x) \, dx = 0$$

Gyenge megoldások bevezetésével viszont elszabadul a pokol: rengeteg fizikailag értelmetlen, instabil gyenge megoldást engedünk meg. A fizikailag is értelmezhető stabil megoldás(ok) kiválasztására P. Lax *entrópia* kritériuma szolgál.

Az (3) parciális differenciálegyenlet-rendszerhez tartozó Lax féle entrópia/fluxus pár egy $S, F : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ függvény pár, ha a következő lineáris hiperbolikus parciális differenciálegyenlet-rendszer megoldása:

$$\nabla F = \nabla S \cdot \nabla \Phi.$$

Vagy, még egy differenciálással az F függvényt eliminálva,

$$\Psi_u S_{vv} + (\Phi_u - \Psi_v) S_{vu} - \Phi_v S_{uu} = 0. \quad (5)$$

Az (S,F) entrópia/fluxus párt konvexnek nevezzük, ha a $\mathcal{D} \ni \mathbf{u} \mapsto S(\mathbf{u}) \in \mathbb{R}$ leképezés konvex. A $(t, x) \mapsto \mathbf{u}(t, x) \in \mathcal{D}$ a (3) rendszer *entrópia megoldása*, ha bármely konvex Lax entrópia/fluxus pár esetén

$$\partial_t S(\mathbf{u}) + \partial_x F(\mathbf{u}) \leq 0 \quad (6)$$

disztribúció értelemben. Azaz, bármely $\varphi : \mathbb{R}_+ \times \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{R}_+$ kompakt tartójú teszt-függvény esetén

$$\int_0^\infty \int_{\mathbb{T}} (\partial_t \varphi(t, x) S(\mathbf{u}(t, x)) + \partial_x \varphi(t, x) F(\mathbf{u}(t, x))) \, dx \, dt + \int_{\mathbb{T}} \varphi(0, x) S(\mathbf{u}(0, x)) \, dx \geq 0$$

Könnyen belátható, hogy minden entrópia megoldás egyben gyenge megoldás is és hogy klasszikus (sima) megoldás esetén (6)-ban egyenlőség áll fenn. A fizikailag is értelmes, stabil gyenge megoldások a Lax féle entrópia megoldások.

A (3)+(4) Cauchy probléma entrópia megoldása(i)nak *egzisztenciája* lényegében megoldott: eléggé általános feltételek mellett biztosított az entrópia megoldás(ok) létezése. Ld. R. DiPerna elméletét [5]-ban és az említett monográfiákban. Az entrópia megoldás *unicitásának* problémája viszont (kettő- vagy több komponensből álló (3) rendszerek esetén) lényegében nyitott: extra regularitási feltételek mellett léteznek unicitási tételek (ld. [2]), de általánosságban nem. Bizonyára ez a kérdés jelenleg a hiperbolikus megmaradási törvények elméletének leglényegesebb nyitott kérdése.

3.2. Blokk átlagok és a hidrodinamikai limesz

Választunk egy $l = l(n)$ *mezoszkopikus* blokk méretet. A priori feltesszük, hogy

$$1 \ll l(n) \ll n, \quad (7)$$

de később ennél erősebb megszorításaink lesznek. Rögzítünk egy $a : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+$ átlagoló súlyfüggvényt, amely az alábbi tulajdonságokkal rendelkezik:

- Kompakt tartójú. Általánosság megszorítása nélkül feltesszük, hogy a súlyfüggvény tartója a $[-1, 1]$ intervallum.
- A teljes súlya $\int a(x) dx = 1$.
- Páros: $a(-x) = a(x)$.
- Kétszer folytonosan differenciálható.

Adott ξ_i lokális változó blokk átlagát az x *makroszkopikus helykoordinátában* az alábbiak szerint értelmezzük:

$$\widehat{\xi}^n(x) = \widehat{\xi}^n(\underline{\omega}, x) := \frac{1}{l} \sum_j a\left(\frac{nx - j}{l}\right) \xi_j.$$

Mivel $l = l(n)$, a blokk mérettől való függést nem jelöljük explicit módon.

Legyen továbbá

$$\widehat{\xi}^n(t, x) := \widehat{\xi}^n(\mathcal{X}_t^n, x).$$

Ez a ξ_i lokális változó *empirikus blokk átlagainak folyamata*.

A fentebb bevezetett tömör vektoriális jelöléssel összhangban

$$\zeta_j := \begin{pmatrix} \eta_j \\ \zeta_j \end{pmatrix}, \quad \phi_j := \begin{pmatrix} \psi_j \\ \phi_j \end{pmatrix}, \quad \widehat{\zeta}^n(x) := \begin{pmatrix} \widehat{\eta}^n(x) \\ \widehat{\zeta}^n(x) \end{pmatrix}, \quad \widehat{\phi}^n(x) := \begin{pmatrix} \widehat{\psi}^n(x) \\ \widehat{\phi}^n(x) \end{pmatrix},$$

stb. Tehát $\widehat{\zeta}^n(t, x)$ a megmaradó mennyiségek empirikus blokk átlagainak folyamata. Ezt $L_{t,x}^1 := L^1([0, T] \times \mathbb{T})$ véletlen elemeként fogjuk tekinteni. (Természetesen, L^1 helyett bármely L^p , $1 \leq p < \infty$, függvényteret is választhatnánk.) Jelöljük \mathbb{P}^n -nel a $\widehat{\zeta}^n(t, x)$ empirikus blokk-átlag folyamat eloszlását $L_{t,x}^1$ -ben:

$$\mathbb{P}^n(A) := \mathbf{P} \left(\widehat{\zeta}^n \in A \right), \quad (8)$$

ahol $A \in L_{t,x}^1$ az erős (norma) topológia szerint mérhető. A \mathbb{P}^n eloszlás sorozat feszességét és részsorozatának gyenge konvergenciáját az $L_{t,x}^1$ tér erős (norma) topológiája szerint értjük a későbbiekben és ez utóbbit $\mathbb{P}^{n'} \Rightarrow \mathbb{P}$ -ként jelöljük.

A hidrodinamikai limesz érvényessége azt jelenti, hogy a megmaradó mennyiségek empirikus blokk-átlagainak $\widehat{\zeta}^n(t, x)$ folyamata *valamilyen értelemben* konvergál a (3)+(4) Cauchy probléma $\mathbf{u}(t, x)$ entrópia megoldása(i)hoz. E konvergencia pontos megfogalmazását a következő fejezet tételei tartalmazzák. Az entrópia megoldás unicitása esetén

$$\|\widehat{\zeta}^n - \mathbf{u}\|_{L_{t,x}^1} \xrightarrow{\mathbf{P}} 0 \quad (9)$$

várható el. Unicitás híján természetesen ennél kevesebb mondható.

4. Két eredmény

4.1. Hidrodinamikai limesz a sima megoldások tartományában

Tekintsünk egy kölcsönható részecskerendszert, mely megfelel az 2. fejezetben lefektetett axiómáknak és melynek G^n generátorát a (1)-ban értelmeztük.

Először is egy állítás következik a makroszkopikus fluxusokról, azaz a (3) Euler egyenletrendszeréről.

1. Tétel. *Az 2. fejezetbeli (A), (B), (C) és (D) feltételekből következik az alábbi három, egymással ekvivalens állítás:*

(i) A Ψ és Φ makroszkopikus fluxusok kielégítik az alábbi Onsager-féle reciprocitási relációkat

$$\Phi(\mathbf{u}(\tau, \theta))_\tau = \Psi(\mathbf{u}(\tau, \theta))_\theta. \quad (10)$$

(ii) A (2)-ben definiált $S(v, u)$ egyensúlyi termodinamikai entrópia a (3) Euler egyenlet \mathcal{D} -ben globálisan szigorúan konvex Lax-entrópiája, azaz az (5) parciális differenciálegyenlet megoldása.

(iii) Bármely $(v, u) \in \mathcal{D}$ mellett

$$\begin{aligned} \Psi_u(v, u) \mathbf{Var}_{v,u}(\zeta) - \Phi_u(v, u) \mathbf{Cov}_{v,u}(\eta, \zeta) = \\ \Phi_v(v, u) \mathbf{Var}_{v,u}(\eta) - \Psi_v(v, u) \mathbf{Cov}_{v,u}(\eta, \zeta). \end{aligned} \quad (11)$$

Az Onsager-féle reciprocitási relációk klasszikus alakjait ld. [14]-ben. Vegyük észre, hogy (11)-ből közvetlenül következik, hogy \mathcal{D} -ben

$$(\Phi_u - \Psi_v)^2 + 4\Phi_v \Psi_u \geq 0,$$

azaz a (3) rendszer valóban (legalábbis gyengén) hiperbolikus.

Most rátérünk a hidrodinamikai limesz tárgyalására. A $\sigma(n)$ makroszkopikus viszkozitás a minimális

$$0 \leq \sigma(n) \ll 1 \quad (12)$$

feltételnek tesz eleget. Legyen a (4)-beli kezdeti feltétel sima és $[0, T] \times \mathbb{T} \ni (t, x) \mapsto \mathbf{u}(t, x) \in \mathcal{D}$ a (3)+(4) Cauchy probléma *klasszikus, sima* megoldása. Emlékezzünk: a sima tartományban unicitás is van. Legyen μ_t^n , $t \in [0, T]$, az \mathcal{X}_t^n Markov folyamat t -kori eloszlása:

$$\mu_t^n := \mu_0^n e^{tG^n}$$

és

$$\nu_t^n := \prod_{j \in \mathbb{T}^n} \pi_{\mathbf{u}(t, j/n)}. \quad (13)$$

Ez utóbbi egy mesterségesen kreált t -paraméterű valószínűségi eloszlás-család Ω^n -en: mikroszkopikus szinten imitálja az Euler egyenlet megoldását. Az idea az, hogy mivel az $1 \ll l(n) \ll \sqrt{n}$ méretű mezoszkopikus blokkokban $o(1)$ makroszkopikus idő alatt (ami mikroszkopikus egységekben azért

nagyon hosszú idő) kialakul a lokális egyensúly, a valódi μ_t^n eloszlás bizonyos értelemben közel lesz a ν_t^n lokális egyensúlyi eloszláshoz. Ez azért lenne roppant hasznos, mert a ν_t^n szorzat-mértéket jól értjük. Ezt a közelséget a

$$H(\mu_t^n | \nu_t^n) := \int_{\Omega^n} \log \frac{d\mu_t^n}{d\nu_t^n} d\mu_t^n$$

relatív entrópiával mérjük. Vegyük észre, hogy két különböző $\mathbb{T} \ni x \mapsto \mathbf{u}_k(x) \in \mathcal{D}$, $k = 1, 2$, profilhoz tartozó, a (13) formulával értelmezett lokális egyensúlyi eloszlás relatív entrópiája

$$H(\nu_1^n | \nu_2^n) \asymp n.$$

A 1. Tételben megfogalmazott (10) Onsager-féle reciprocitási relációt használva, H.-T. Yau u.n. relatív entrópia módszerével (ld. [24], [13], [10], [6]) a következő tétel bizonyítható:

2. Tétel. *Érvényben vannak a 2. fejezetbeli (A), (B), (C) és (D) feltételek és a makroszkopikus viszkozitásra vonatkozó (12) feltétel. Legyen $[0, T] \times \mathbb{T} \ni (t, x) \mapsto \mathbf{u}(t, x) \in \mathcal{D}$ a (3)+(4) Cauchy probléma sima megoldása. Ha a μ_0^n kezdeti eloszlás olyan, hogy*

$$H(\mu_0^n | \nu_0^n) = o(n),$$

akkor

$$H(\mu_t^n | \nu_t^n) = o(n),$$

$t \in [0, T]$ -ben egyenletesen.

1. Következmény. *A tétel feltételei mellett a következő állítások érvényesek:*

(i) *Az $l(n)$ mezoszkopikus blokk méret a minimális (7) feltételt teljesítse. Ekkor*

$$\int_{\mathbb{T}} |\widehat{\zeta}^n(t, x) - \mathbf{u}(t, x)| dx \xrightarrow{\mathbf{P}} 0, \quad (14)$$

$t \in [0, T]$ -ben egyenletesen.

(ii) *Legyen $\mathbf{u}^* \in \mathcal{D}$ tetszőlegesen rögzítve. A $\pi_{\mathbf{u}^*}^n$ egyensúlyi, abszolút referencia mértékhez viszonyított relatív entrópia megváltozásának aszimptotikája:*

$$\lim_{n \rightarrow \infty} n^{-1} (H(\mu_t^n | \pi_{\mathbf{u}^*}^n) - H(\mu_0^n | \pi_{\mathbf{u}^*}^n)) = \int_{\mathbb{T}} (S(\mathbf{u}(t, x)) - S(\mathbf{u}_0(x))) dx, \quad (15)$$

ahol $\mathcal{D} \ni \mathbf{u} \mapsto S(\mathbf{u}) \in \mathbb{R}$ a (2)-ben definiált egyensúlyi termodinamikai entrópia.

Megjegyzések:

- (1) A (14) konvergenciából természetesen (9) is következik.
- (2) Mivel 2. Tétel értelmében az $S(\mathbf{u})$ termodinamikai entrópia egyben a (3) Euler egyenletrendszer Lax entrópiája, és $\mathbf{u}(t, x)$ az Euler egyenletrendszer *sima* megoldása, a (15) jobb oldala *eltűnik* (nullával egyenlő). Ebből az a *fizikailag releváns* állítás következik, hogy $H(\mu_t^n | \pi_{\mathbf{u}^*}^n)$ relatív entrópia $o(n)$ -nel — azaz extenzív értelemben elenyésző mennyiséggel — csökken mindaddig, amíg a lökeshullámok meg nem jelennek.
- (3) Egy megmaradó mennyiséggel rendelkező attraktív modellek körében a (15)-gyel formálisan identikus állítást találunk a [11] munkában, mely érvényes a lökeshullámok megjelenése után is.

4.2. Hidrodinamikai limesz a lökeshullámon túl

Mint a 3.1 fejezetben már említettük, a (3) típusú parciális differenciálegyenlet-rendszerek fő nehézsége az, hogy bármilyen *sima* (4) kezdeti feltételekkel indítjuk is, a megoldás véges időn belül diszkontinuitásokat, u.n. lökeshullámokat mutat. Ez a tény alapvető nehézségeket támaszt a hidrodinamikai limesz levezetése útjába is. Mint az előző tételben láttuk, az Euler egyenlet-rendszer megoldásának *sima* tartományában a hidrodinamikai limesz érvényes. Kérdés, hogy ez az eredmény kiterjeszhető-e a lökeshullámok megjelenésén túlra is. Egy komponensű *attraktív* rendszerek hidrodinamikai limeszének hosszú története van, amit itt nem részletezek. Hiperbolikus attraktív rendszerek esetében a legerősebb eredmény [16]-ben található.

A [9] munkában egy konkrét modellre, mely a 2. fejezetben leírt osztályba esik, először sikerült két (vagy több) megmaradó mennyiséggel rendelkező rendszerre valamilyen értelemben a hidrodinamikai határátmenetet belátni, a lökeshullámok megjelenése utáni időtartományban is.

A vizsgált modell a következő. A 2. fejezet jelöléseit használjuk. Az állapotter: $\Omega = \{-1, 0, 1\}$. A megmaradó mennyiségek:

$$\eta(\omega) = 1 - \omega^2, \quad \zeta(\omega) = \omega.$$

A dinamika szomszédos spinek kicseréléséből áll. Azaz

$$r(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2) = 0 = s(\omega_1, \omega_2; \omega'_1, \omega'_2), \quad \text{ha} \quad (\omega'_1, \omega'_2) \neq (\omega_2, \omega_1).$$

A következő egyszerűsített jelölést használjuk:

$$r(\omega_1, \omega_2; \omega_2, \omega_1) =: r(\omega_1, \omega_2), \quad s(\omega_1, \omega_2; \omega_2, \omega_1) =: s(\omega_1, \omega_2)$$

Az aszimmetrikus ráták a következők:

$$\begin{aligned} r(\omega_1, -1) &= 0, & r(-1, 1) &= 2, \\ r(0, -1) &= 0, & r(-1, 0) &= 1, \\ r(1, 0) &= 0, & r(0, 1) &= 1. \end{aligned}$$

A szimmetrikus ráták:

$$s(\omega_j, \omega_{j+1}) = \mathbb{1}_{\{\omega_j \neq \omega_{j+1}\}}.$$

Könnyen ellenőrizhető, hogy e ráták eleget tesznek a 2. fejezet feltételeinek. Az r aszimmetrikus ráták által definiált modell úgy értelmezhető, mint két egymással kölcsönható aszimmetrikus egyszerű kizárásos modell (asymmetric simple exclusion process): az egyik gáz részecskéi jobbról balra, a másikéi balról jobbra haladnak. Ütközéskor egy speciális értékre választott rátával helyet cserélnek. Lényeges, hogy pontosan $r(-1, 1) = r(0, -1) + r(1, 0)$. Fizikai értelmezés szempontjából természetes v helyett a ρ (= részecske sűrűség) jelölést használni. A (ρ, u) sűrűségek természetes tartománya

$$\mathcal{D} := \{(\rho, u) \in [0, 1] \times [-1, 1] : \rho + |u| \leq 1\},$$

a kanonikus eloszlások pedig (a természetes paraméterezéssel):

$$\pi_{\rho, u}(0) = \rho, \quad \pi_{\rho, u}(\pm 1) = \frac{1 - \rho \pm u}{2}, \quad (\rho, u) \in \mathcal{D}.$$

Az \mathcal{X}_t^n Markov folyamat generátora (1)-ban értelmezett.

Explicit számolások a következő Euler egyenlet-rendszerhez vezetnek

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \partial_x(\rho u) = 0 \\ \partial_t u + \partial_x(\rho + u^2) = 0. \end{cases} \quad (16)$$

Ez az egyenlet-rendszer *Leroux egyenlet-rendszer* néven jól ismert a parciális differenciálegyenletek irodalmában, ld. pl. [17]. Specialitása az, hogy az u.n. *Temple osztályba* tartozik (a hiperbolikus megmaradási törvényeken belül), ami a legáltalánosabbnál egyszerűbb, de távol nem triviális.

Cauchy problémánkat a (16) egyenlet-rendszer mellett az alábbi kezdeti értékek határozzák meg:

$$u(0, x) = u_0(x), \quad \rho(0, x) = \rho_0(x). \quad (17)$$

A 3. Tételben megfogalmazott fő eredmény feltételei az alábbiak:

(I) A $\sigma = \sigma(n)$ makroszkopikus viszkozitás a következő korlátok között van:

$$n^{-1/2} \ll \sigma \ll 1.$$

(II) Az $l = l(n)$ mezoszkopikus blokk méret a következőképpen van megválasztva

$$n^{2/3} \sigma^{1/3} \ll l \ll n\sigma$$

(III) A kezdeti sűrűségprofilok valószínűségben gyengén konvergálnak. Azaz, bármely $\varphi : \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ teszt-függvény esetén

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{E} \left(\left| \int_{\mathbb{T}} \varphi(x) \cdot (\widehat{\zeta}^n(0, x) - \mathbf{u}_0(x)) dx \right| \right) = 0.$$

3. Tétel. *Az imént rögzített (I), (II) és (III) feltételek vannak érvényben.*

(1) *A megmaradó mennyiségek $[0, T] \times \mathbb{T} \ni (t, x) \mapsto \widehat{\zeta}^n(t, x)$ empirikus blokk-átlagainak sorozata feszes $L^1_{t,x}$ -ben. (Azaz, a (8)-ben értelmezett \mathbb{P}^n valószínűségi mértékek sorozata relatív kompakt, az $L^1_{t,x}$ tér norma-topológiája szerint.)*

(ii) *Legyen $\mathbb{P}^{n'}$ $L^1_{t,x}$ -ben (norma topológia szerint) gyengén konvergens részsorozat, $\mathbb{P}^{n'} \Rightarrow \mathbb{P}$. Ekkor a \mathbb{P} határeloszlás a (16)+(17) Cauchy probléma entrópia megoldásaira van koncentrálna.*

Megjegyzés: Feltételezve a (16)+(17) Cauchy probléma entrópia megoldásának *unicitását* – amit sajnos nem tudunk – a Tétel (ii) állítása (9)-cel ekvivalens.

A tétel bizonyítása ötvözi a nemlineáris hiperbolikus parciális differenciálegyenlet-rendszerek elmélete keretében kidolgozott és sikeresen alkalmazott *kompensált kompaktság* módszerét (ld. [12], [19], [20], [5] etc.) a hidrodinamikai határátmenetek elméletének néhány robusztus eszközével. A bizonyítás lényeges elvi eleme egy logaritmikus Szoboljev egyenlőtlenség, ami kvantitatív módon kontrollálja a lokális egyensúlyhoz való konvergencia sebességét. Az eredmény és a bizonyítás módszerének rafináltságát illusztrálja az a tény, hogy az infinitezimális generátor spektrális részének pontos becslése nem elég: a bizonyításhoz valóban a finomabb logaritmikus Szoboljev egyenlőtlenség szükséges.

Jelen bizonyítás alapgondolata először a [6] és [7] munkákban jelent meg, ahol Fritz József egy megmaradó mennyiséggel rendelkező de *nem attraktív* rendszerekre alkalmazta. A [9] munkában e gondolatot terjesztettük ki két megmaradó mennyiséggel rendelkező rendszerre.

Kitekintés:

- (1) A [8] munkában a kompozált kompaktság módszerét alkalmazzák nem attraktív, egy komponensű rendszereknek egy családjára oly módon, hogy az entrópia megoldások *unicitását* is bizonyítják.
- (2) A [23] munkában technikailag nagyon hasonló eszközökkel egy perturbációs tételt bizonyítunk, melynek értelmében két komponensű rendszereknek egy igen tág családjában elfajult (nem hiperbolikus) egyensúlyi állapotok kis perturbációit bizonyos, nem-Euler skálájú hidrodinamikai limeszben – legalábbis a sima megoldások tartományában – *univerzálisan* a

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \partial_x(\rho u) = 0 \\ \partial_t u + \partial_x(\rho + \gamma u^2) = 0 \end{cases}$$

parciális differenciálegyenlet-rendszer vezérli, ahol $\gamma \geq 1$ rögzített paraméter.

- (3) Általános két komponensű rendszerek esetén – melyek nem Templeosztálybeli Euler egyenlet-rendszerhez vezetnek – a kompozált kompaktság módszerének alkalmazhatóságához egy u.n. mikroszkopikus maximum elvet kellene bizonyítanunk. Jó reményünk van arra, hogy e nehézség is leküzdhető lesz a nem túl távoli jövőben.

Köszönetnyilvánítás: Örömmel köszönöm meg Fritz Józsefnek és Valkó Benedeknek a közös munkát és a számtalan élvezetes diszkussziót. E munkát az OTKA támogatta a T037685 sz. pályázat keretében.

Hivatkozások

- [1] M. Balázs: Growth fluctuations in interface models. *Annales de l'Institut Henri Poincaré — Probabilités et Statistiques* **39**: 639-685 (2003)

- [2] A. Bressan: *Hyperbolic Systems of Conservation Laws: The One Dimensional Cauchy Problem*. Oxford Lecture Series in Math. Appl. **20**. Oxford 2000.
- [3] C. Coccozza: Processus des misanthropes. *Zeitschrift für Wahrscheinlichkeitstheorie und verwandte Gebiete* **70**: 509-523 (1985)
- [4] C.M. Dafermos: *Hyperbolic Conservation Laws in Continuum Physics*. Grundlehren der Mathematischen Wissenschaften, vol. 325, Springer-Verlag Berlin-Heidelberg-New York, 2000
- [5] R.J. DiPerna: Convergence of approximate solutions to conservation laws. *Arch. Rat. Mech. Anal.* **82**: 27–70 (1983)
- [6] J. Fritz: *An Introduction to the Theory of Hydrodynamic Limits*. Lectures in Mathematical Sciences **18**. Graduate School of Mathematics, Univ. Tokyo, 2001.
- [7] J. Fritz: Entropy pairs and compensated compactness for weakly asymmetric systems. *Advanced Studies in Pure Mathematics* (2003) (to appear), www.math.bme.hu/~jofri.
- [8] J. Fritz, K. Nagy: On uniqueness of the Euler limit of one-component lattice-gas models. (preprint, 2003)
- [9] J. Fritz, B. Tóth: Derivation of the Leroux system as the hydrodynamic limit of a two-component lattice gas. (2003)
<http://arxiv.org/abs/math.PR/0304481>
- [10] C. Kipnis, C. Landim: *Scaling Limits of Interacting Particle Systems*. Springer, 1999.
- [11] E. Kosygina: The behaviour of the specific entropy in the hydrodynamic scaling limit. *Annals of Probability* **29**: 1086–1110 (2001)
- [12] F. Murat: Compacité par compensation. *Ann. Sci. Scuola Norm. Sup. Pisa* **5**: 489-507 (1978)
- [13] S. Olla, S.R.S. Varadhan, H.T. Yau: Hydrodynamical limit for a Hamiltonian system with weak noise. *Communications in Mathematical Physics* **155**: 523-560 (1993)

- [14] L.E. Reichl: *A Modern Course in Statistical Physics*, Second Edition, John Wiley and Sons, 1998
- [15] F. Rezakhanlou: Hydrodynamic limit for attractive particle systems on \mathbb{Z}^d . *Commun. Math. Phys.* **140**: 417-448 (1991)
- [16] F. Rezakhanlou: Microscopic structure of shocks in one conservation laws. *Annales de l'Institut Henri Poincaré — Analyse Non Lineaire* **12**: 119-153 (1995)
- [17] D. Serre: *Systems of Conservation Laws*. Vol 1-2. Cambridge University Press, 2000
- [18] H. Spohn: *Large Scale Dynamics of Interacting Particles*. Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York 1991.
- [19] L. Tartar: Compensated compactness and applications to partial differential equations. In: *Nonlinear Analysis and Mechanics, Heriot-Watt Symposium* ed. R.J. Knops, *Pitman Research Notes in Mathematics* **39**: 136–212, 1979.
- [20] L. Tartar: The compensated compactness method applied to systems of conservation laws. In: *Systems of Nonlinear PDEs*, ed. J.B. Ball, NATO ASI Series C/Math. and Phys. Sci. vol **111**: 263–285, Reidel, Dordrecht 1983.
- [21] B. Tóth, B. Valkó: Between equilibrium fluctuations and Eulerian scaling. Perturbation of equilibrium for a class of deposition models. *Journal of Statistical Physics* **109**: 177-205 (2002)
- [22] B. Tóth, B. Valkó: Onsager relations and Eulerian hydrodynamic limit for systems with several conservation laws. *Journal of Statistical Physics* **112**: 497-521 (2003)
- [23] B. Tóth, B. Valkó: Perturbation of singular equilibrium for systems with two conservation laws — hydrodynamic limit. *in preparation* (2003)
- [24] H.T. Yau: Relative entropy and hydrodynamics of Ginzburg-Landau models. *Letters in Mathematical Physics* **22**: 63-80 (1991)

TÓTH BÁLINT
BME MATEMATIKA INTÉZET
EGRY JÓZSEF U. 1.
H-1111 BUDAPEST
balint@math.bme.hu